

自動交通執法系統試驗計劃

目的

本文件旨在介紹將於開源道近觀塘道迴旋處進行的自動交通執法系統試驗計劃。

背景

2. 現時開源道近觀塘道迴旋處一帶經常有車輛在雙黃線禁區違例停車或上落客，導致該處交通嚴重擠塞。警務人員雖然不時到上址巡邏、執法和疏導交通，但上述交通違例及擠塞情況往往隨著警員離開而死灰復燃。

3. 隨著感知及人工智能等技術發展，政府希望應用這些技術進行自動交通執法，加強對違例司機的阻嚇力，減輕道路擠塞。基於上述背景，運輸署正與科研機構研發可以自動偵側及記錄車輛停泊情況的自動執法系統，並邀請警務處從執法角度提供意見。在觀塘區，我們建議在開源道近觀塘道迴旋處試驗該系統¹，測試在相關路段對違反「不准停車」限制進行交通執法的技術。

¹ 自動交通執法系統亦會在皇后大道中進行試驗，運輸署會另行諮詢中西區議會。

試驗計劃詳情

4. 根據經驗，開源道近觀塘道迴旋處經常有車輛停泊在雙黃線禁區，導致開源道出現擠塞情況，甚至會影響觀塘道／開源道迴旋處、觀塘道及協和街的交通。因此，在綜合各持份者意見後，運輸署選擇於這路段測試自動交通執法系統。系統包括在合適位置的路燈燈柱上安裝閉路電視，拍攝交通情況，透過人工智能實時分析車輛動態以識別交通違例情況，再配合自動車牌識別技術掌握違例車輛的車牌號碼。系統會將相關違例資料及證據輸出，方便日後的執法行動。裝設自動交通執法系統的位置圖詳見附件。

5. 私隱保障方面，自動交通執法系統會嚴格遵守《個人資料（私隱）條例》的要求，確保系統的數據收集、處理及使用符合條例的規定。攝影機鏡頭會被調校至覆蓋相關路面，系統只能識別車牌，沒有人面辨識功能。若系統沒有偵測到任何違例事項，相關的影像片段會即時在現場的伺服器內刪除，只有記錄到違例事項的片段才會輸出。所有收集的數據會加密處理，而且在測試期間所獲取的數據和資料只會用作訓練、調較及完善裝置的人工智能系統及進行模擬自動操作以測試成效。

6. 測試期間會於合適地點設置告示，提醒駕駛者自動交通執法系統試驗路段的範圍。

7. 自動交通執法系統的安裝工程預計於 2022 年 11 月完成，之後會進行為期約 6 個月的試驗。

徵詢意見

8. 請委員備悉上述自動交通執法系統試驗計劃，並歡迎提出意見。

附件： 自動交通執法系統位置圖

運輸署

2022 年 8 月

自動交通執法系統試驗計劃

附件

